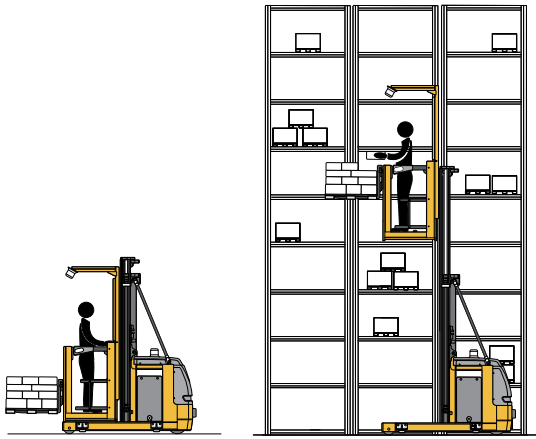


## Le préparateur de commande vertical pour niveau élevé, puissant, fiable et maniable même à des hauteurs élevées.



Les 904 ac sont des préparateurs de commande idéals pour les applications de picking à niveau moyen et élevé. Le moteur traction de 6 kW en ac, le moteur levage de 6 kW et le contrôle électronique assurent maniabilité et puissance, en fournissant la force nécessaire pour n'importe quel type d'application, même la plus intensive. La configuration standard à 48 V, le poste opérateur confortable avec la protection opérateur et le levage intermédiaire des fourches assurent des opérations efficaces de commande dans les entrepôts très élevés, jusqu'à 10 600 mm de hauteur de picking. L'utilisation de la technologie ac garantit des performances élevées et de coûts de maintenance très contenus.

### Poste de conduite

La cabine spacieuse est réalisée pour des opérations en position debout et ses dimensions sont pensées pour faciliter tous les mouvements typiques de l'opérateur. Tous les contrôles sont intégrés dans un mono-joystick multifonction et ergonomique, actionnable avec la main droite, tandis que l'on conduit avec la main gauche. L'ouverture des portes latérales comprend aussi l'ouverture vers le haut des protections des pieds, en permettant ainsi un accès et une descente, sans aucun obstacle. Les lumières de courtoisie dans la cabine, de série, facilitent la lecture des bons de prélèvement même dans des couloirs peu éclairés.

### Mât de levage

Mâts à deux étages construits avec des profils étirés à froid pour garantir

la résistance à la torsion et à la flexion. Les cylindres de levage sont extérieurs au profil du mât et les chaînes sont dans une position protégée, afin de fournir un champ visuel parfait et une sécurité de manœuvre maximale.

### Circuit hydraulique

Moteur de levage puissant et silencieux géré par un contrôle électronique en mesure de régler le nombre de tours de la pompe, et en mettant toujours à disposition la bonne quantité d'huile. Toutes les fonctions hydrauliques sont commandées proportionnellement en permettant à l'opérateur de gérer de façon précise et sécurisée la manutention de la charge. La descente et le levage de la cabine sont contrôlés afin de garantir un mouvement linéaire et sans à-coups, améliorant ainsi le confort des opérations (ces paramètres sont réglables depuis la console).

---

## Système de conduite côté fourches (en option)

Les contrôles de conduite sont placés face au chargement



---

## Levage supplémentaire des fourches

Le petit mât de levage des fourches intégré de série dans la canive, est commandé par des boutons orientés vers le chargement, et il est géré par un moteur hydraulique spécifique. Ainsi l'unité de chargement peut toujours être placée à une hauteur de travail optimale en limitant la fatigue de l'opérateur. L'utilisation de fourches en porte-à-faux permet la prise en longueur comme en largeur de palettes et de conteneurs directement du sol.



---

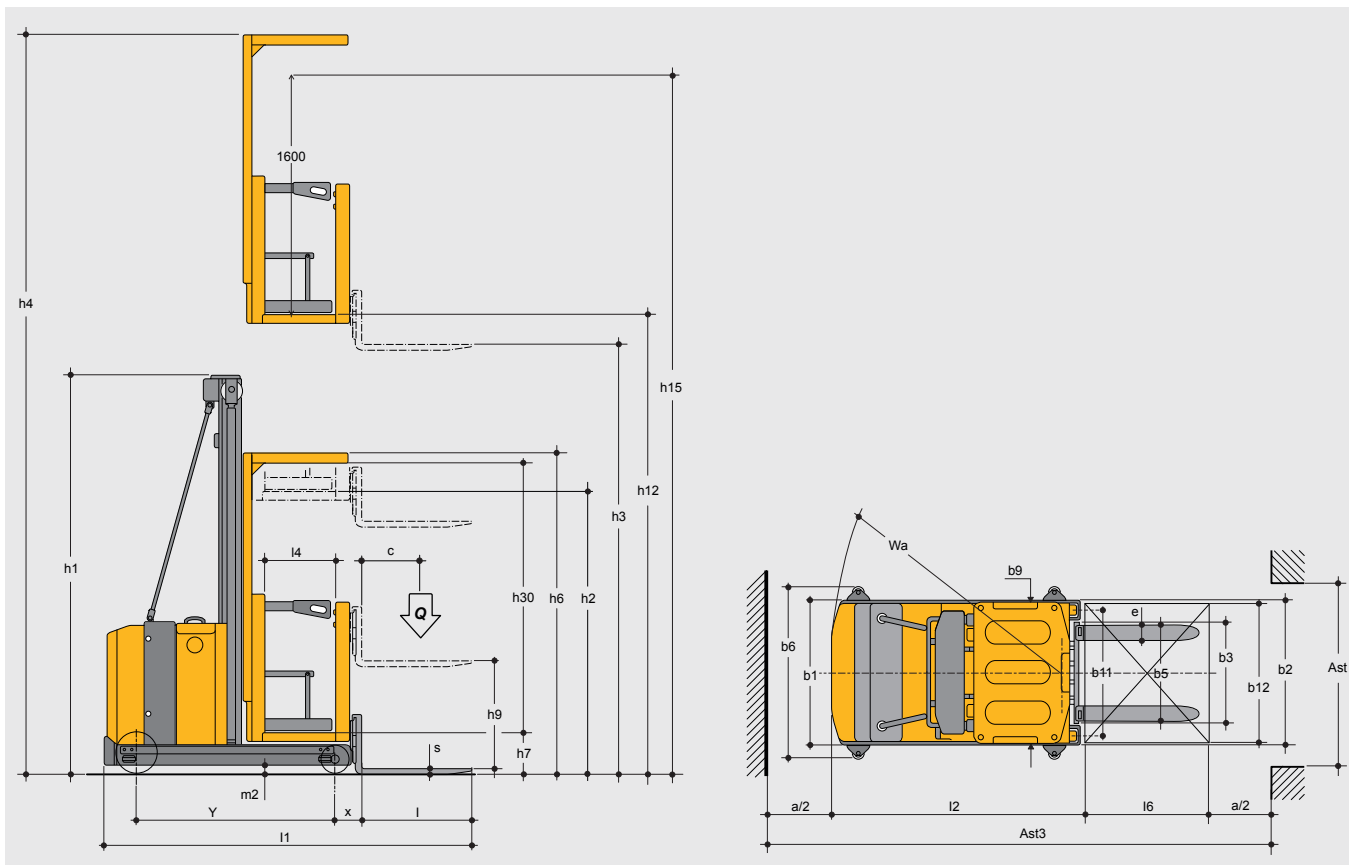
## Nouvel Écran

Le nouvel écran, connecté par un Bus CAN à la logique du chariot, fournit non seulement les informations diagnostiques pour l'ensemble du chariot, mais aussi le contrôle traction, le contrôle pompe, le contrôle de la direction et de tous les autres modules branchés à ce même réseau. En branchant la console à l'écran, il est possible de lire et de mettre au point les modules présents dans le système Bus CAN.

## Mono-joystick multifonction

Tous les contrôles (traction et hydrauliques) sont intégrés dans un mono-joystick multifonction ergonomique.





Mâts standards						Q
Dénomination	Hauteur mât baissé	Hauteur plate-forme élevée	Hauteur picking	Course de levage des fourches	Hauteur mât extrait	c=600 mm
	h <sub>1</sub>	h <sub>12</sub>	h <sub>15</sub>	h <sub>3</sub>	h <sub>4</sub>	
Duplex	mm 3.140	5.000	6.600	4.720	7.040	1.0
Duplex	mm 3.640	6.000	7.600	5.720	8.040	1.0
Duplex	mm 3.890	6.500	8.100	6.220	8.540	1.0
Duplex	mm 4.140	7.000	8.600	6.720	9.040	1.0
Duplex	mm 4.390	7.500	9.100	7.220	9.540	1.0

Mâts standards							Q
Dénomination	Hauteur mât baissé	Hauteur plate-forme élevée	Hauteur picking	Course de levage des fourches	Levée libre	Hauteur mât extrait	c=600 mm
	h <sub>1</sub>	h <sub>12</sub>	h <sub>15</sub>	h <sub>3</sub>	h <sub>2</sub>	h <sub>4</sub>	
Triplex-GAL	mm 2.335	5.000	6.600	4.720	1.670	7.040	1.0
Triplex-GAL	mm 2.670	6.000	7.600	5.720	2.000	8.040	1.0
Triplex-GAL	mm 2.840	6.500	8.100	6.220	2.170	8.540	1.0
Triplex-GAL	mm 3.000	7.000	8.600	6.720	2.330	9.040	1.0
Triplex-GAL	mm 3.170	7.500	9.100	7.220	2.510	9.540	1.0
Triplex-GAL	mm 3.670	9.000	10.600	8.720	3.015	11.040	0.6

### Accessoires et exécutions spéciales

direction assistée à commande électrique	<input type="checkbox"/>	phares pour prélèvement	<input type="checkbox"/>
indicateur de position roue directrice	<input type="checkbox"/>	marche en diagonale	<input type="checkbox"/>
exécution extraction latérale batterie	<input type="checkbox"/>	dispositif d'arrêt de levage sur le toit	<input type="checkbox"/>
rouleau exécution batterie simple	<input type="checkbox"/>	contrôle électronique de vitesse	<input type="checkbox"/>
rouleaux latéraux de guidage	<input type="checkbox"/>	frein électromagnétique de stationnement	<input type="checkbox"/>
conduite et commandes côté fourches	<input type="checkbox"/>	voltmètre-compteur d'heures, blocage automatique si batterie déchargée à 80%	<input type="checkbox"/>
système de filoguidage 6,25 kHz +/- 30Hz	<input type="checkbox"/>	système de freinage électronique	<input type="checkbox"/>
générateur de fréquence pour couverture 1.200 m wire / 6,25 kHz	<input type="checkbox"/>	petit clavier d'accès avec code pin	<input type="checkbox"/>
aimant pour ralentissement et arrêt automatique en fin de course	<input type="checkbox"/>	exécution walk-on	<input type="checkbox"/>
lumières de courtoisie dans la cabine	<input type="checkbox"/>		

standard  en option

Caractéristiques	1.1	Fabricant			OMG S.r.l. a Socio unico		
	1.2	Modèle			904 ac		
	1.3	Alimentation			électrique		
	1.4	Position de l'opérateur			de commande		
	1.5	Capacité de charge	Q	t	1.0		
	1.6	Centre de gravité de la charge	c	mm	600		
	1.8	Distance de la charge	x	mm	122		
	1.9	Empattement roues	y	mm	1 611		
	Poids	2.1	Poids propre y compris la batterie (v. ligne 6.5)			kg	3 975
2.2		Poids sur l'axe avec charge ant. / post.			kg	1 912 / 3 130	
2.3		Poids sur l'axe sans charge ant. / post.			kg	2 241 / 1 648	
Roues Châssis	3.1	Bande de roulement			polyuréthane		
	3.2	Dimensions des roues avant			mm	343x114	
	3.3	Dimensions des roues arrière			mm	200x80	
	3.5	Nombre de roues avant / arrière (x = traction)			n°	1x / 2	
	3.6	Largeur avant	b10	mm	/		
	3.7	Largeur arrière	b11	mm	980		
	Dimensions base	4.2	Hauteur mât baissé	h1	mm	3 640	
4.4		Course de levage des fourches	h3	mm	5 720		
4.5		Hauteur mât extrait	h4	mm	8 040		
4.7		Hauteur bord supérieur du toit de protection (cabine)	h6	mm	2 320		
4.8		Hauteur du siège / Hauteur de la plate-forme	h7	mm	300		
4.11		Levage supplémentaire	h9	mm	780		
4.14		Hauteur plate-forme élevée	h12	mm	6 000		
4.16		Longueur plate-forme	l3	mm			
4.19		Longueur totale	l1	mm	3 130		
4.20		Longueur en incluant le talon des fourches	l2	mm	1 980		
4.21		Largeur totale	b1/b2	mm	1 120		
4.22		Dimensions des fourches	s/e/l	mm	35 / 100 / 1 150		
4.24		Largeur de la plaque porte-fourches	b3	mm	750 - Fem 1A		
4.25		Écartement extérieur des fourches	b5	mm	750		
4.26		Écartement intérieur des rayons/surface de charge	b4	mm			
4.27		Écartement extérieur des rouleaux de guidage	b6	mm	variable		
4.31		Dégagement sous le mât	m1	mm	60		
4.32		Dégagement à mi-longueur	m2	mm	60		
4.33		Largeur voie de travail avec palette 800 x 1200 dans le sens de la largeur	Ast3	mm	3 435		
4.34		Largeur voie de travail avec palette 800 x 1200 dans le sens de la longueur	Ast	mm	1 320		
4.35		Rayon de braquage	Wa	mm	1 865		
4.40		Hauteur picking (h12 + 1600)	h15	mm	7 600		
4.42		Largeur palette	b12	mm	800		
4.43		Longueur palette	l6	mm	1 200		
4.44		Largeur du poste opérateur	b9	mm	1 090		
4.45		Hauteur du poste opérateur	h30	mm	1 955		
4.46		Largeur de la cabine	l4	mm	500		
			Longueur / hauteur / largeur de la plate-forme		mm	1 090 / 1 955 / 500	
Performances		5.1	Vitesse de déplacement avec / sans charge			km/h	8.4 / 8.5
		5.2	Vitesse de levage avec / sans charge			m/s	0.26 / 0.32
	5.3	Vitesse de descente avec / sans charge			m/s	0.16 / 0.20	
	5.10	Frein de service			inversion		
	5.11	Frein de stationnement			électromagnétique		
	Moteurs électriques	6.1	Moteur de translation, performance avec S2 60 min			kW	6
6.2		Moteur de levage, performance avec S3 15%			kW	6	
		Moteur de levage, puissance S3 5%			kW		
6.3		Batterie conforme DIN 43531 / 35 / 36 A, B, C, non			non		
6.4		Voltage, capacité nominale de la batterie K5			V/Ah	48 / 620	
6.5		Poids batterie			kg	950	
Divers	8.1	Type d'installation électronique			Onduleur AC		
	8.4	Seuil sonore selon EN 12 053, oreille de l'opérateur			dB(A)	< 70	
	8.6	Direction			électrique		
					* en option		

Fiche technique avec les données relevées selon VDI 2198 et du chariot en configuration standard. Pour les autres types de roues, de mâts et d'accessoires, les valeurs peuvent changer. Les données et les illustrations sont fournies à titre purement indicatif et sans engagement, OMG S.r.l. a Socio unico se réserve le droit d'apporter des modifications sans préavis.